**Пугливый робот.**

**Компоненты и подключение:**

* Мотор – **M1**, **M2** 2 шт.
* Датчик звука аналоговый – **IN1** 1 шт.

**Описание:**

Робот начинает движение при хлопке.

**Схема:**

Начало

Мотор 1 Стоп

Мотор 2 стоп

Громкость> 50

Да

Конец

Мотор 1 Вперёд

Мотор 2 Вперёд

Задержка на 5 секунд

Нет